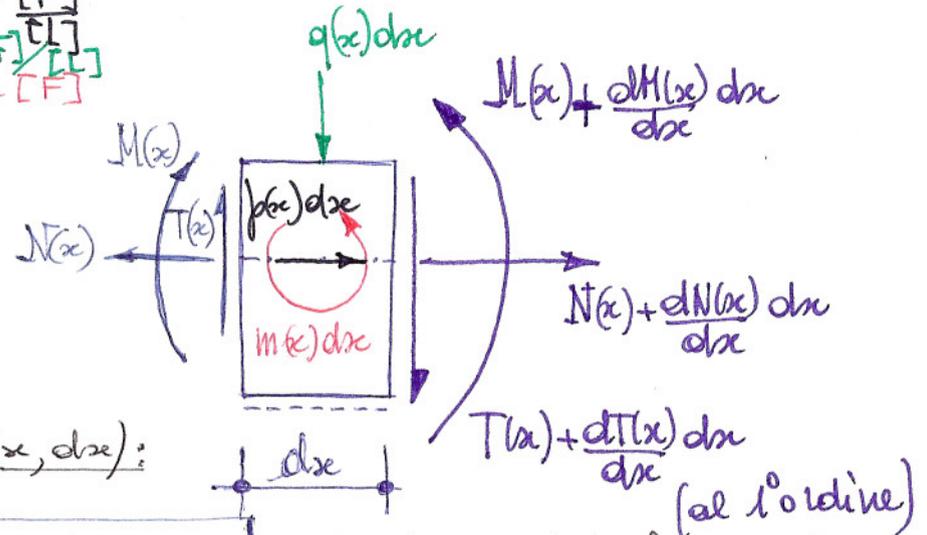
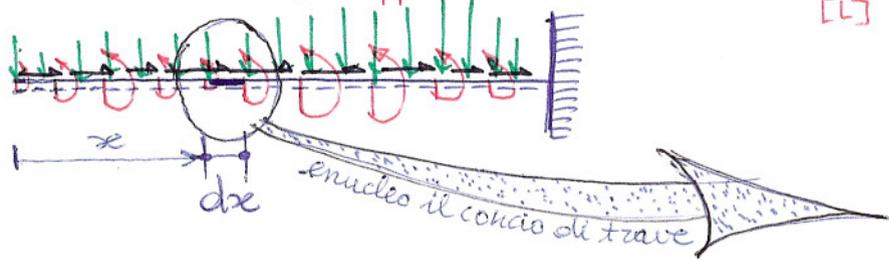


Equazioni indefinite di equilibrio del conio di trave (rettilinea)

carichi $\begin{cases} p(x) \text{ carico assiale distribuito } [p] = \frac{[F]}{[L]} \\ q(x) \text{ carico trasversale distribuito } [q] = \frac{[F]}{[L]} \\ m(x) \text{ coppie distribuite } [m] = \frac{[F \cdot L]}{[L]} = \frac{[F]}{[L]} \end{cases}$



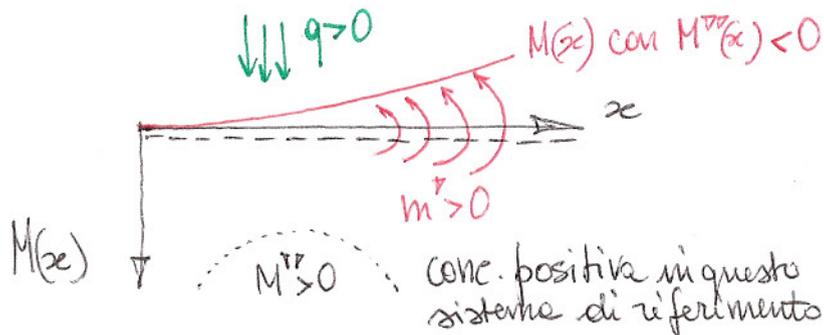
Equazioni di equilibrio del conio in sede indefinite ($\forall x, dx$):

$$\begin{cases} \Sigma F_x = 0 \Rightarrow N(x) + \frac{dN(x)}{dx} dx - N(x) + p(x) dx = 0 \Rightarrow \boxed{N'(x) = \frac{dN(x)}{dx} = -p(x)} \\ \Sigma F_y = 0 \Rightarrow T(x) + \frac{dT(x)}{dx} dx - T(x) + q(x) dx = 0 \Rightarrow \boxed{T'(x) = \frac{dT(x)}{dx} = -q(x)} \\ \Sigma M_{x+dx} = 0 \Rightarrow M(x) + \frac{dM(x)}{dx} dx - M(x) + m(x) dx - T(x) dx + q(x) dx \frac{dx}{2} = 0 \Rightarrow \boxed{M'(x) = \frac{dM(x)}{dx} = T(x) - m(x)} \end{cases}$$

[A rigore andrebbe fatto ragionamento al limite per $\Delta x \rightarrow 0$]

- Si noti che la derivata prima di M è pari al taglio (se $m=0$)

- Inoltre, derivando una volta l'ultima relazione: $M''(x) = \frac{d^2 M(x)}{dx^2} = \frac{dT(x)}{dx} - \frac{dm(x)}{dx} = - (q(x) + m'(x)) = -M'''(x)$



Pertanto: la concavità di M è sempre nella direzione del carico q

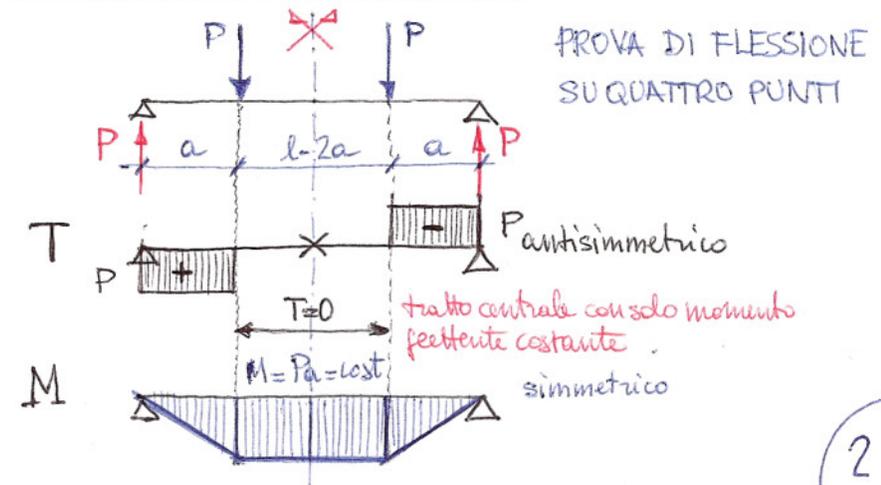


Casi particolari di interesse che possono manifestarsi in tratti di una struttura:

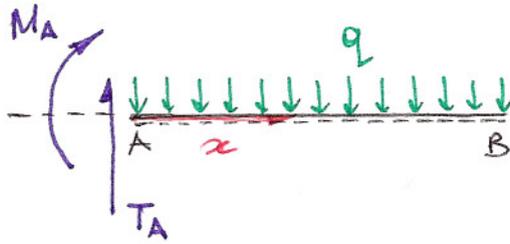
tratto con carico		$N(x)$	$T(x)$	$M(x)$
$p=0$ $q=0$ $m=0$ tratto <u>senario</u>		costante	costante	lineare* costante
$p=cost.$ $q=cost.$ $m=cost.$ tratto con carico <u>uniform. distr.</u>		lineare	lineare	quadratico lineare
$p=lin.$ $q=lin.$ $m=lin.$ tratto con carico <u>linearm. distr.</u>		quadratica	quadratico	cubico quadratico

N.B.: Taglio e Momento sono collegati tra di loro tramite la relazione $M'(x) = T(x)$ [per $m=0$].

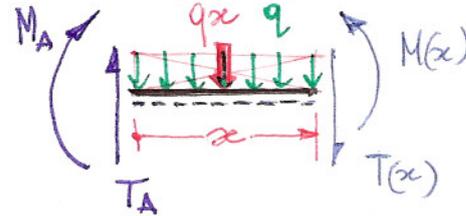
* Il caso lineare comprende naturalmente anche il caso costante (quando $T=0$ su un tratto). Esempio:



Determinazione del momento max su tratto con carico uniformemente distribuito



• Scrittura per equilibrio diretto del tratto x :



$$\begin{cases} \sum F_y^{Ax} = 0 \Rightarrow T_A - qx - T(x) = 0 \Rightarrow T(x) = T_A - q \cdot x \\ \sum M_x^{Ax} = 0 \Rightarrow -M_A - T_A x + qx \cdot \frac{x}{2} + M(x) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow M(x) = M_A + T_A x - \frac{q x^2}{2}$$

quadratico

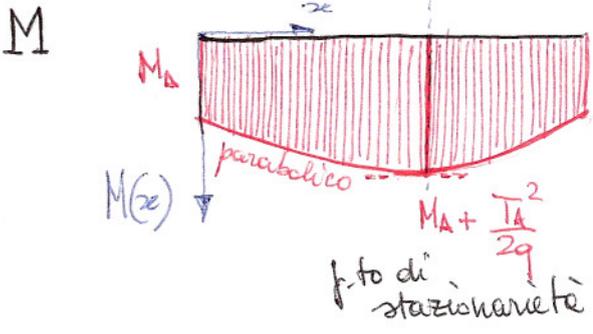
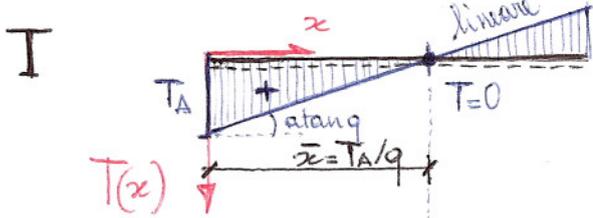
p.to di nullo del taglio:

$$T(\bar{x}) = T_A - q\bar{x} = 0 \text{ per } \boxed{\bar{x} = \frac{T_A}{q}}$$

è p.to di stazionarietà per $M(x)$ [in quanto $\frac{dM(x)}{dx} = T(x)$]

$$\begin{aligned} M_{\max-\text{rel.}} &= M(\bar{x}) = M_A + T_A \bar{x} - \frac{q \bar{x}^2}{2} \\ &= M_A + T_A \frac{T_A}{q} - \frac{q}{2} \frac{T_A^2}{q^2} = \boxed{M_A + \frac{1}{2} \frac{T_A^2}{q} = M_{\max}} \end{aligned}$$

T, M : valori all'inizio del tratto A, B



• Scrittura indiretta tramite le eq.ni indefinite di equilibrio (per integrazione):

$$\begin{cases} \int dx \left\{ \begin{aligned} M''(x) &= -q = \text{cost} \\ M'(x) &= -qx + C_1 = T(x) \\ M(x) &= -\frac{q x^2}{2} + C_1 x + C_2 \end{aligned} \right. \end{cases}$$

con C_1, C_2 costanti di integrazione tali per cui:

$$\bullet T(0) = \boxed{C_1 = T_A}$$

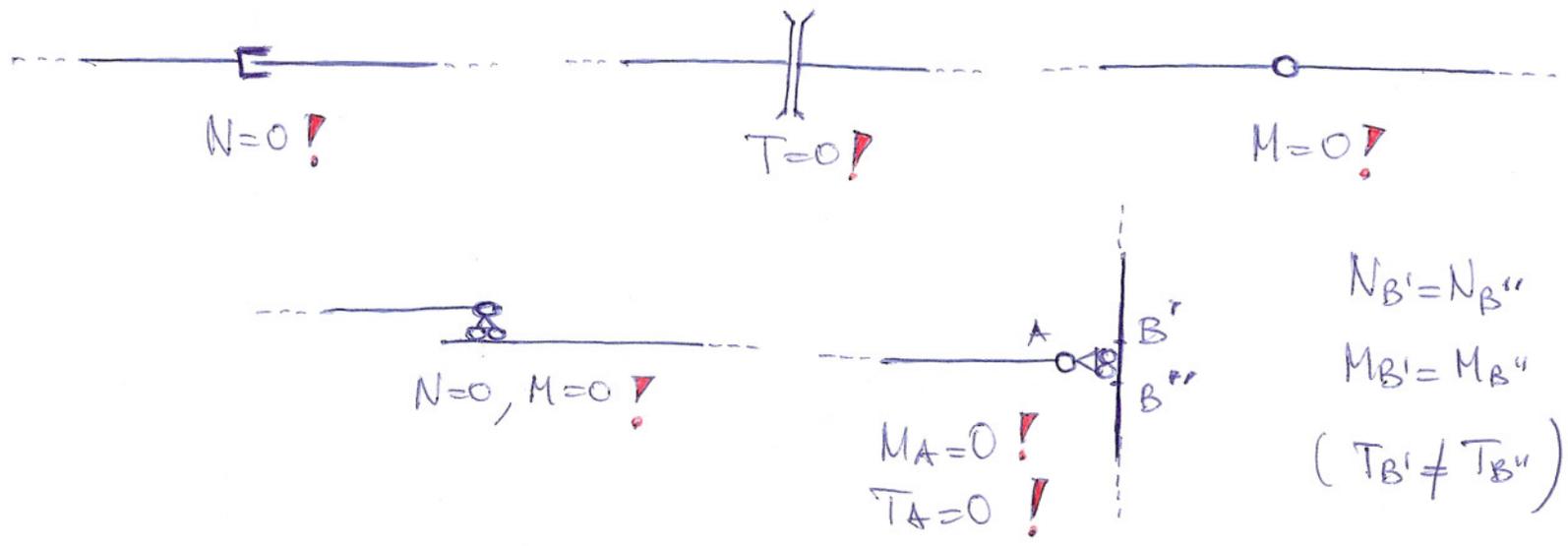
$$\bullet M(0) = \boxed{C_2 = M_A}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} T(x) = T_A - qx \\ M(x) = M_A + T_A x - \frac{q x^2}{2} \end{cases} \text{ come determinata in precedenza}$$

Verifiche importanti sulle Azioni Interne

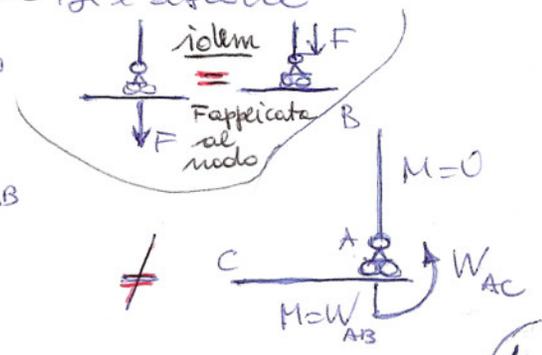
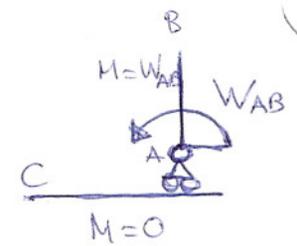
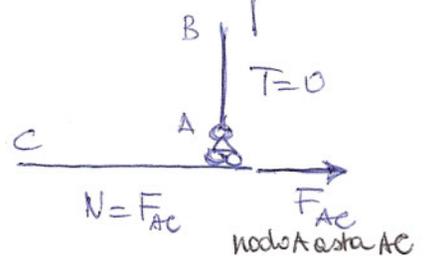
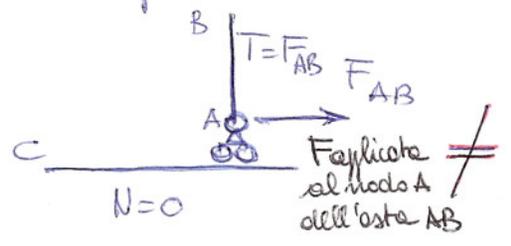
◆ I vincoli interni (svincoli rispetto alle continuità) condizionano relativamente le Azioni Interne in corrispondenza di essi:

esempi:



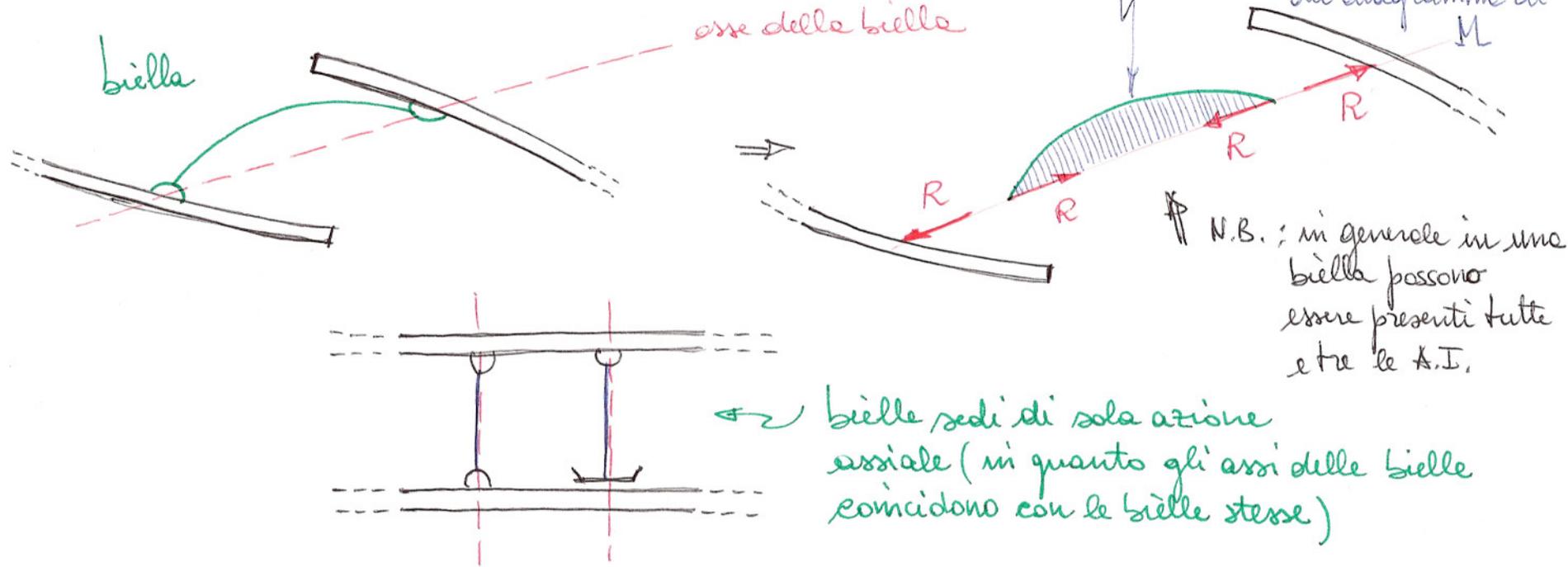
◆ Azioni concentrate ai nodi:

l'applicazione su una delle aste di collegamento è influenza solo se la azione ha componente verso la connessione fornita dallo svincolo



⊕ Riconoscere le bielle statiche (bielle senza carichi applicati lungo l'asta)

più semplificare il calcolo delle AI



⊕ Verificare tutti gli equilibri nodali (in particolare quelli a tre o più vie):

si riportano sul nodo le azioni su di esso eventualmente agenti (forze, coppie) e le Azioni Interne alle estremità delle aste che confluiscono sul nodo, così come determinate dai diagrammi di azione interna. Si verifica che il nodo sia globalmente equilibrato alle traslazione (es. orizzontale e verticale) e alla rotazione.